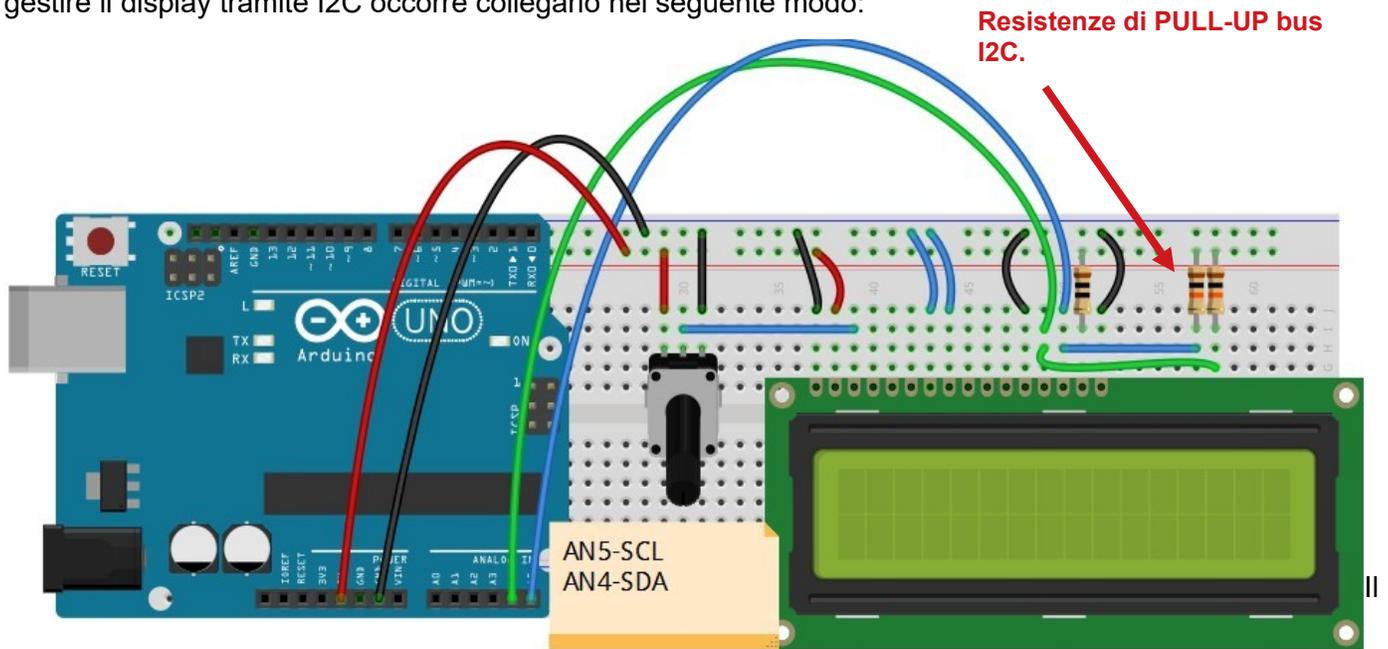


Per gestire il display tramite I2C occorre collegarlo nel seguente modo:

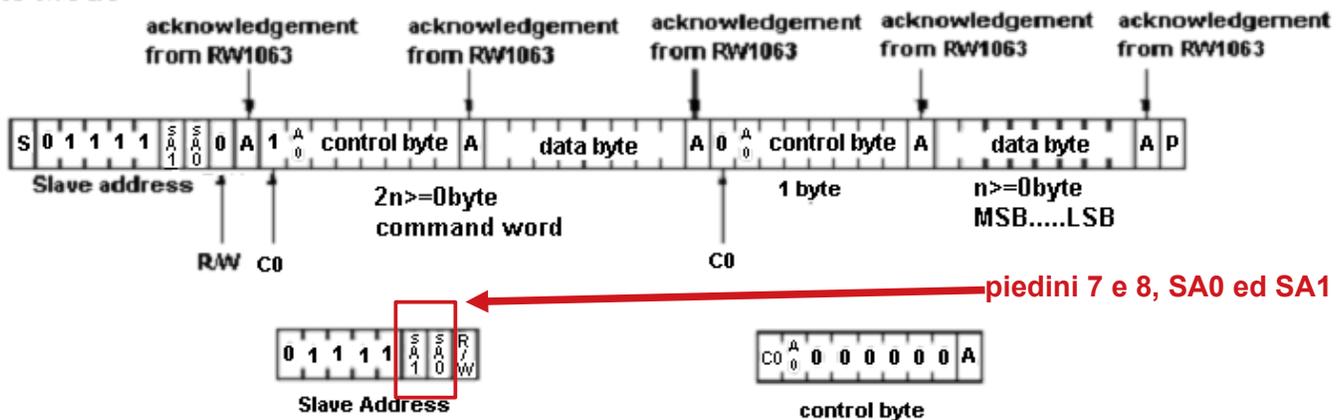


Il piedino 12 del display va collegato a GND, i piedini 7 e 8 SA0 ed SA1 servono per indirizzare il display se ci sono più display collegati sul bus I2C. Nel caso di un solo display vanno collegati a GND, l'indirizzo del display in questo caso è 0x78.

I comandi vanno inviati con la seguente sequenza:

1. I2Cstart
2. Invio indirizzo 0x78 (l'indirizzo dipende dallo stato dei pin 7-8)
3. Invio control_byte pari a 0x00 per comandi o pari a 0x40 per scrittura su schermo
4. Invio dato che può essere un comando o un carattere da visualizzare
5. I2Cstop

Write Mode



*RW always "0":RW1063 can only slave receiver

Esempi:

I2CStart	Condizione di start	I2CStart	Condizione di start
I2Cwrite(0x78)	Scrittura indirizzo LCD	I2Cwrite(0x78)	Scrittura indirizzo LCD
I2Cwrite(0x00)	Control byte	I2Cwrite(0x40)	Control byte
I2Cwrite(0x01)	Clear display	I2Cwrite(0x41)	Codice ASCII carattere
I2CStop	Condizione di stop	I2CStop	Condizione di stop

ELENCO PRINCIPALI COMANDI

COMANDO	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	Descrizione	Durata
Clear Display	0	0	0	0	0	0	0	1	Scrive 20H in tutta la DDRAM e setta successivamente l'indirizzo 00H (inizio display)	0,7ms
Return Home	0	0	0	0	0	0	1	X	Setta l'indirizzo 00H della DDRAM(inizio display) il contenuto della DDRAM non viene modificato	0,7ms
Entry Mode Set	0	0	0	0	0	1	I/D	S	Seleziona il movimento del cursore dopo la scrittura sulla DDRAM. I/D=1 incremento a dx	18,5us
Display ON/OFF	0	0	0	0	1	D	C	B	D=1 display on D=0 display off C=1 cursore on C=0 cursore off B=1 lampeggio on B=0 lampeggio off	18,5us
Cursor or Display shift	0	0	0	1	S/C	R/L	X	X	S/C=1 shift del display S/C=0 shift del cursore R/L=1 shift a destra R/L=0 shift a sinistra	18,5us
Function Set	0	0	1	DL	N	F	X	X	DL= 8-bit interface/ 4-bit interface N = 2-line/1-line display F= 5x8 Font Size / 5x11 Font Size	18,5us
Set DDRAM Address										18,5us

SEQUENZA INIZIALE

- **I2CStart** **I2Cwrite(0x78)** **I2Cwrite(0x00)** **I2Cwrite(0x38)** **I2CStop** - impostazione 2/4 righe
- **I2CStart** **I2Cwrite(0x78)** **I2Cwrite(0x00)** **I2Cwrite(0x0F)** **I2CStop** - attivo display e cursore
- **I2CStart** **I2Cwrite(0x78)** **I2Cwrite(0x00)** **I2Cwrite(0x01)** **I2CStop** - clear display

Dopo la sequenza iniziale, si può selezionare la posizione del cursore e scrivere il carattere desiderato.

Per posizionare il cursore sul display, occorre selezionare l'indirizzo della DDRAM interna, il control byte è 0x00 seguito dall'indirizzo della DDRAM che si può ricavare dalla seguente tabella.

INDIRIZZO DDRAM IN ESADECIMALE - POSIZIONE SUL DISPLAY

80	81	82	83	84	85	86	87	88	89	8A	8B	8C	8D	8E	8F	90	91	92	93
C0	C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7	C8	C9	CA	CB	CC	CD	CE	CF	D0	D1	D2	D3
94	95	96	97	98	99	9A	9B	9C	9D	9E	9F	A0	A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7
D4	D5	D6	D7	D8	D9	DA	DB	DC	DD	DE	DF	E0	E1	E2	E3	E4	E5	E6	E7

Dopo i comandi iniziali si può procedere alla visualizzazione del carattere posizionando il cursore e scrivendo il carattere in ASCII.

- `I2CStart` `I2Cwrite(0x78)` `I2Cwrite(0x00)` `I2Cwrite(0xC0)` `I2CStop` - inizio seconda riga
- `I2CStart` `I2Cwrite(0x78)` `I2Cwrite(0x40)` `I2Cwrite(0x41)` `I2CStop` - scrivi 'A'

UTILIZZO CON ARDUINO

Utilizzando la piattaforma di ARDUINO, si può utilizzare la libreria **Wire.h**, con le sue funzioni.

In questa libreria troviamo le seguenti funzioni:

Functions

- `begin()`
- `requestFrom()`
- `beginTransmission()`
- `endTransmission()`
- `write()`
- `available()`
- `read()`
- `onReceive()`
- `onRequest()`

La funzione **Wire.begin()** va lanciata una sola volta all'avvio

Con la funzione **Wire.beginTransmission(indirizzo)** si crea la condizione di start dell'I2C, e si invia sul bus l'indirizzo dello Slave. **L'indirizzo va indicato senza considerare il bit R/W, perciò nel nostro caso l'indirizzo da scrivere non sarà 78 in esadecimale ma 3C sempre in esadecimale.**

Con la funzione **Wire.endTransmission()** creiamo sul bus la condizione di Stop dell'I2C.

Con la funzione **Wire.write()** inviamo il dato o i dati, da scrivere dopo l'indirizzo.

A differenza di altre librerie (come ad esempio quella utilizzata nell'ambiente per microcontrollori PIC MikroC) la funzione che invia l'indirizzo dello Slave, utilizza il valore a 7 bit, senza considerare il bit R/W.



Perciò il valore da indicare sull'indirizzo con la funzione `Wire.beginTransmission`, non sarà `0111 1000=0x78`, ma **`011 1100=0x3C`**.

Il seguente programma di esempio scrive il carattere A all'inizio della seconda riga.

```
#include <Wire.h>

char address=0X3C; //indirizzo display 0x78 in esadecimale shiftato di un bit

void setup() {
  Wire.begin();

  Wire.beginTransmission(address);//start ed indirizzo
  Wire.write(0);          // control byte
  Wire.write(56);         // dato=0x38 in esadecimale impostazione 4 righe
  Wire.endTransmission(); // stop
  delay(1);

  Wire.beginTransmission(address);//start ed indirizzo
  Wire.write(0);          // control byte
  Wire.write(15);         // dato=0x0F in esadecimale display e cursore attivo
  Wire.endTransmission(); // stop
  delay(1);

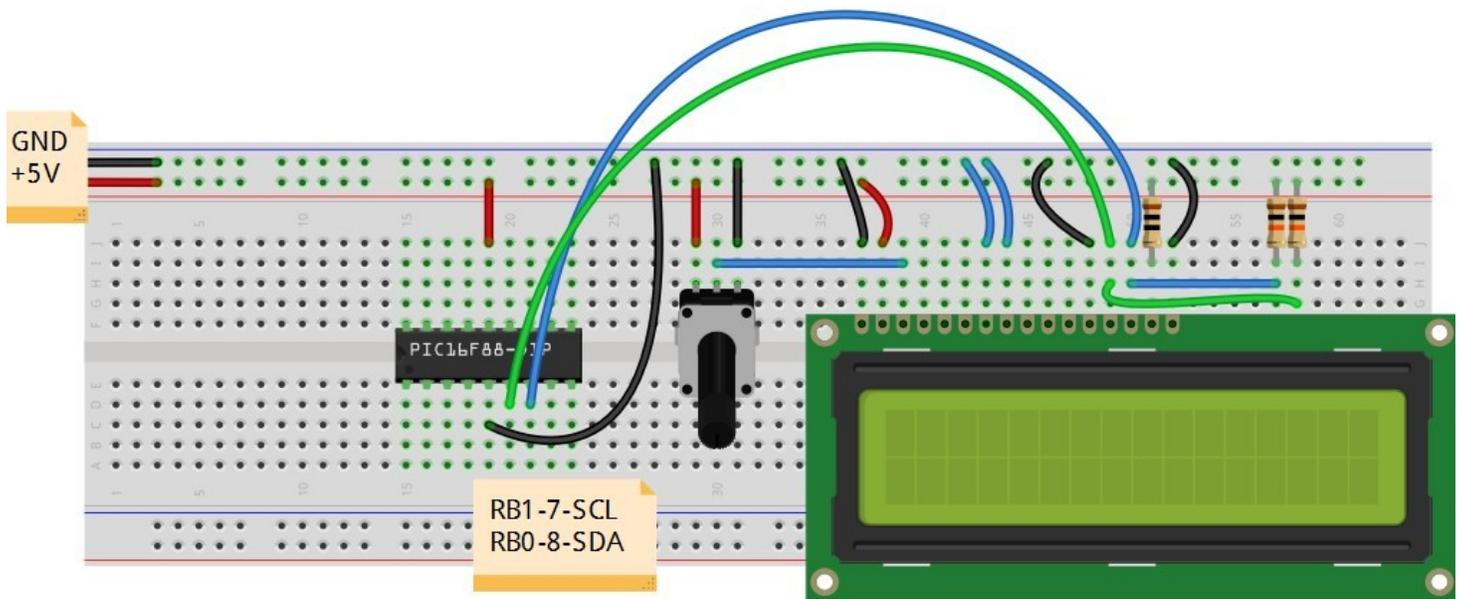
  Wire.beginTransmission(address);//start ed indirizzo
  Wire.write(0);          // control byte
  Wire.write(1);          // clear display
  Wire.endTransmission(); // stop
  delay(1);
}

void loop() {
  Wire.beginTransmission(address);//start ed indirizzo
  Wire.write(0);          // control byte 0
  Wire.write(192);        //dato=0xC0 in esadecimale cursore inizio seconda riga
  Wire.endTransmission(); // stop
  delayMicroseconds(20);

  Wire.beginTransmission(address);//start ed indirizzo
  Wire.write(64);          // control byte 0x40 in esadecimale
  Wire.write(65);          // scrivi il carattere inviato in ASCII
  Wire.endTransmission(); // stop
  delayMicroseconds(20);

  while(1){} //ciclo infinito
}
```

UTILIZZO CON MICROCONTROLLORE PIC16F88 E COMPILATORE MIKROC



In questo caso verrà utilizzata la libreria I2C software, che consente di utilizzare il protocollo I2C su qualsiasi pin.

Di seguito le impostazioni del microcontrollore, clock interno e tutti i piedini disponibili.

Oscillator Selection
INTRC oscillator; port I/O function on both RA6/OSC2/CLKO pin 4

Watchdog Timer
Disabled

Power-up Timer
Disabled

RA5/MCLR/VPP Pin Function
Disabled

Brown-out Reset
Enabled

Low-Voltage Programming
Disabled

Data EE Memory Code Protection
Disabled

Flash Program Memory Write
Disabled

In-Circuit Debugger Mode
Disabled

MCU and Oscillator

MCU Name: P16F88

MCU Clock Frequency [MHz]: 8.000000

Build Type
 Release ICD Debug

Heap
Size: 0

Configuration Registers

```
CONFIG1 : $2007 : 0x3F58
CONFIG2 : $2008 : 0x3FFF
```

General Output Settings ...

```

sbit Soft_I2C_Scl          at RB1_bit;
sbit Soft_I2C_Sda          at RB0_bit;
sbit Soft_I2C_Scl_Direction at TRISB1_bit;
sbit Soft_I2C_Sda_Direction at TRISB0_bit;

//*****
//SELEZIONE DEL TIPO DI DISPLAY
//LCD 2 o 4 righe
void setup_display()
{
    Soft_I2C_Start();
    Soft_I2C_Write(0x78);
    Soft_I2C_Write(0x00);
    Soft_I2C_Write(0x38);
    Soft_I2C_Stop();
    delay_us(20);
} //setup_display

//*****
//CLEAR DEL DISPLAY
void clear_display()
{
    Soft_I2C_Start();
    Soft_I2C_Write(0x78);
    Soft_I2C_Write(0x00);
    Soft_I2C_Write(0x01);
    Soft_I2C_Stop();
    delay_ms(1);
} //clear_display

//*****
//RITORNO ALLA PRIMA POSIZIONE, HOME
void return_home()
{
    Soft_I2C_Start();
    Soft_I2C_Write(0x78);
    Soft_I2C_Write(0x00);
    Soft_I2C_Write(0x02);
    Soft_I2C_Stop();
    delay_ms(1);
} //return_home

```

.....continua.....

```

//*****
//SHIFT DISPLAY O CURSORE
//type=1 shift display
//type=0 shift cursore
//dir=1 shift right
//dir=0 shift left
void shift(char type, char dir)
{
    char valore=0x10;

    if(type) valore=valore|0x08;
    else     valore=valore&0xF7;
    if(dir)  valore=valore|0x04;
    else     valore=valore&0xFB;
    Soft_I2C_Start();
    Soft_I2C_Write(0x78);
    Soft_I2C_Write(0x00);
    Soft_I2C_Write(valore);
    Soft_I2C_Stop();
    delay_us(20);
} //shift
//*****
//ACCENSIONE DISPLAY E SELEZIONE DEL TIPO DI CURSORE
//display on/off, cursor on/off, blink on/off
void set_cursor_type(char display, char cursor, char blink)
{
    char valore=0x08;

    if(display) valore=valore|0x04;
    else        valore=valore&0x0B;
    if(cursor)  valore=valore|0x02;
    else        valore=valore&0x0D;
    if(blink)   valore=valore|0x01;
    else        valore=valore&0x0E;
    Soft_I2C_Start();
    Soft_I2C_Write(0x78);
    Soft_I2C_Write(0x00);
    Soft_I2C_Write(valore);
    Soft_I2C_Stop();
    delay_us(20);
} //set_cursor_type

```

.....continua.....

```

//*****
//SELEZIONE TIPO DI INCREMENTO O DECREMENTO CURSORE
//direzione shift cursore 1=avanti 0=indietro
void set_cursor_dir(char direction)
{
    char valore;

    if(direction) valore=0x06;
    else          valore=0x04;
    Soft_I2C_Start();
    Soft_I2C_Write(0x78);
    Soft_I2C_Write(0x00);
    Soft_I2C_Write(valore);
    Soft_I2C_Stop();
    delay_us(20);
} //set_cursor_dir

//*****
//POSIZIONAMENTO CURSORE IN RIGHE E COLONNE
//DA 1-1 A 4-20
//posiziono il cursore
void set_cursor_pos(char linea, char colonna)
{
    char valore;

    if(colonna) colonna--;
    switch(linea){
        case 1: valore=128+colonna; break; //0x80 + colonna
        case 2: valore=192+colonna; break; //0xC0 + colonna
        case 3: valore=148+colonna; break; //0x94 + colonna
        case 4: valore=212+colonna; break; //0xD4 + colonna
    } //switch
    if((valore>=128) && (valore<=231))
    {
        Soft_I2C_Start();
        Soft_I2C_Write(0x78);
        Soft_I2C_Write(0x00);
        Soft_I2C_Write(valore);
        Soft_I2C_Stop();
        delay_us(20);
    } //if
} //set_cursor_pos

```

.....continua.....

```

//*****
//SCRITTURA DEL SINGOLO CARATTERE
void scrivi_char(char valore)
|{
  Soft_I2C_Start();
  Soft_I2C_Write(0x78);
  Soft_I2C_Write(0x40);
  Soft_I2C_Write(valore);
  Soft_I2C_Stop();
  delay_us(20);
} //scrivi_char

void main() {
  ANSEL=0;      //disabilito i convertitori AD
  CMCON=0x07;   //disabilito i comparatori
  OSCCON=0xFC; //imposto il clock interno a 8MHz

  Soft_I2C_Init();

  setup_display();
  clear_display();
  return_home();
  set_cursor_type(1,1,1);

  set_cursor_pos(2,1);
  scrivi_char('A');
  while(1){}
}

```

Partendo da quanto visto sopra, si possono sviluppare delle semplici funzioni sia per Arduino che per il microcontrollore per scrivere non solo il singolo carattere, ma anche una stringa o il valore di una variabile, come avviene con le librerie dei più comuni display paralleli.